

Realizace platformy mobilního robota s kráčejícími koly a implementace pohonů

Řešitel: Ing. Leoš Beran, Ph.D.

Spolupracovníci: Ing. František Mejdr - FM, Ing. Martin Vojíš - FM, doc. Václav Záda - FM, Bc. Roman Rybáček – FS



Cíl projektu

- Cílem projektu bylo zapojení studentů doktorského studia do vědecko-výzkumných aktivit obou fakult (FM, FS)
- zařízení bude dále dále využito při řešení diplomových a disertačních prací
- díky práci na unikátním řešení se otevírá prostor pro originální vědecké články

Soulad s DZ

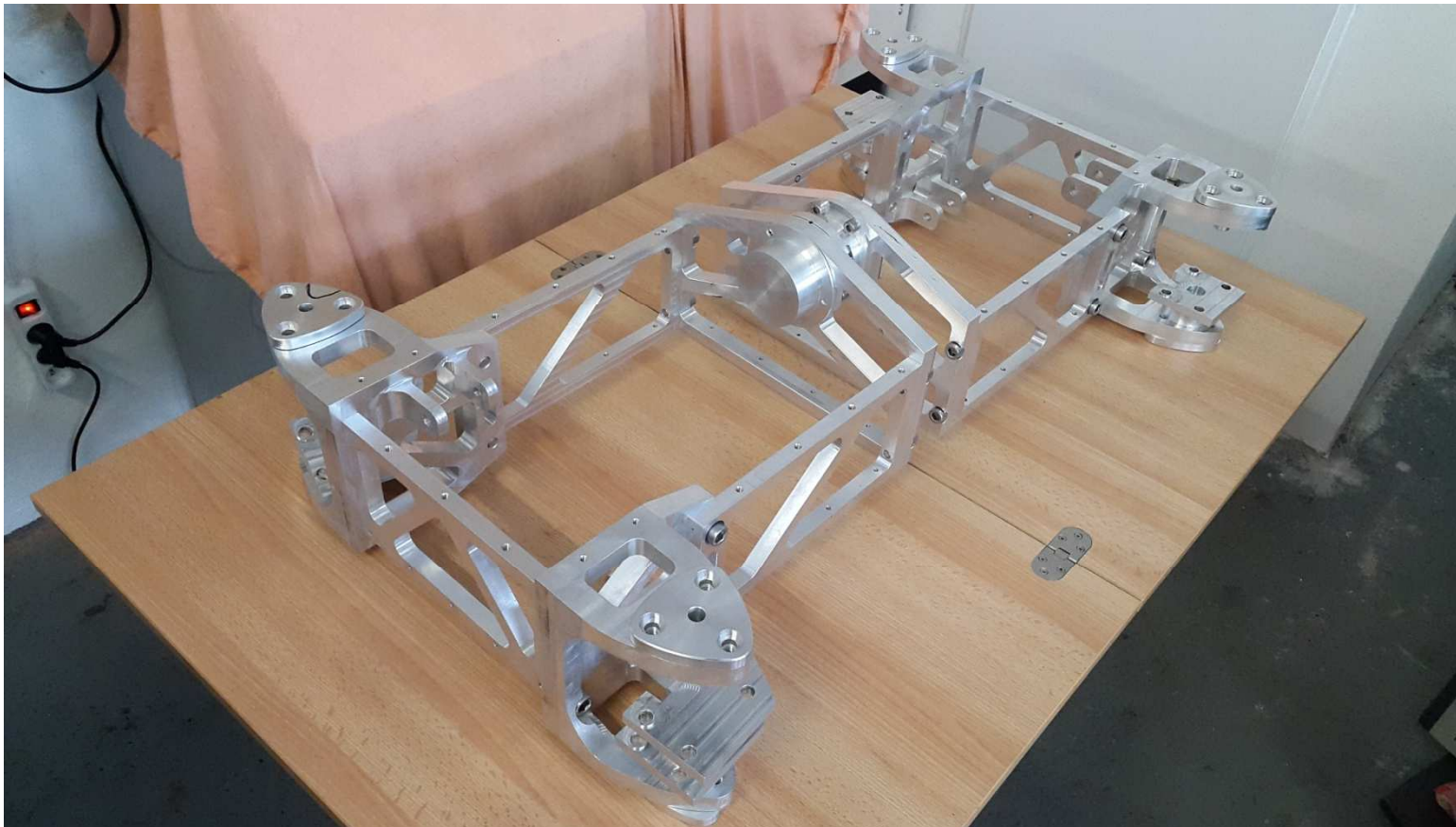
- pokračovat v inovaci a rozvoji přístrojového a programového vybavení laboratoří, vybavení učeben a pracovišť o další moderní vzdělávací techniku, informační a komunikační technologie, v souladu s rozvojem vědních oborů

Kontrolovatelné ukazatele

1ks kyvný rám a robotické rameno – 100 %

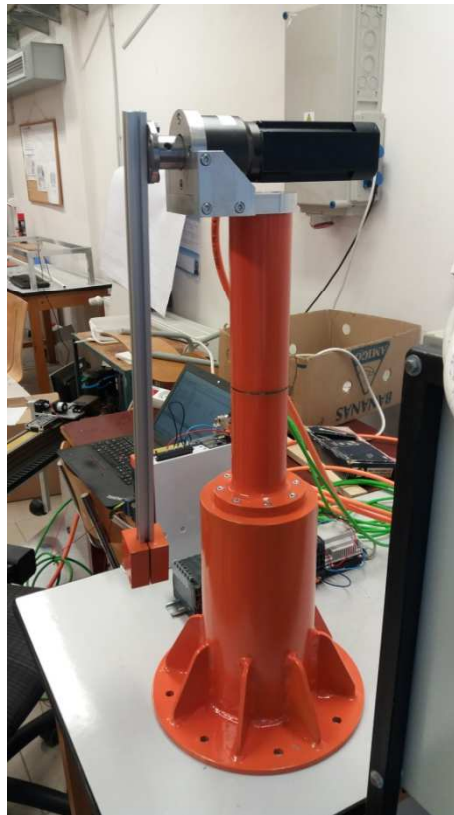
4 ks třmeny pohonů a převodové ústrojí –100 %

Kyvný rám včetně třmenů

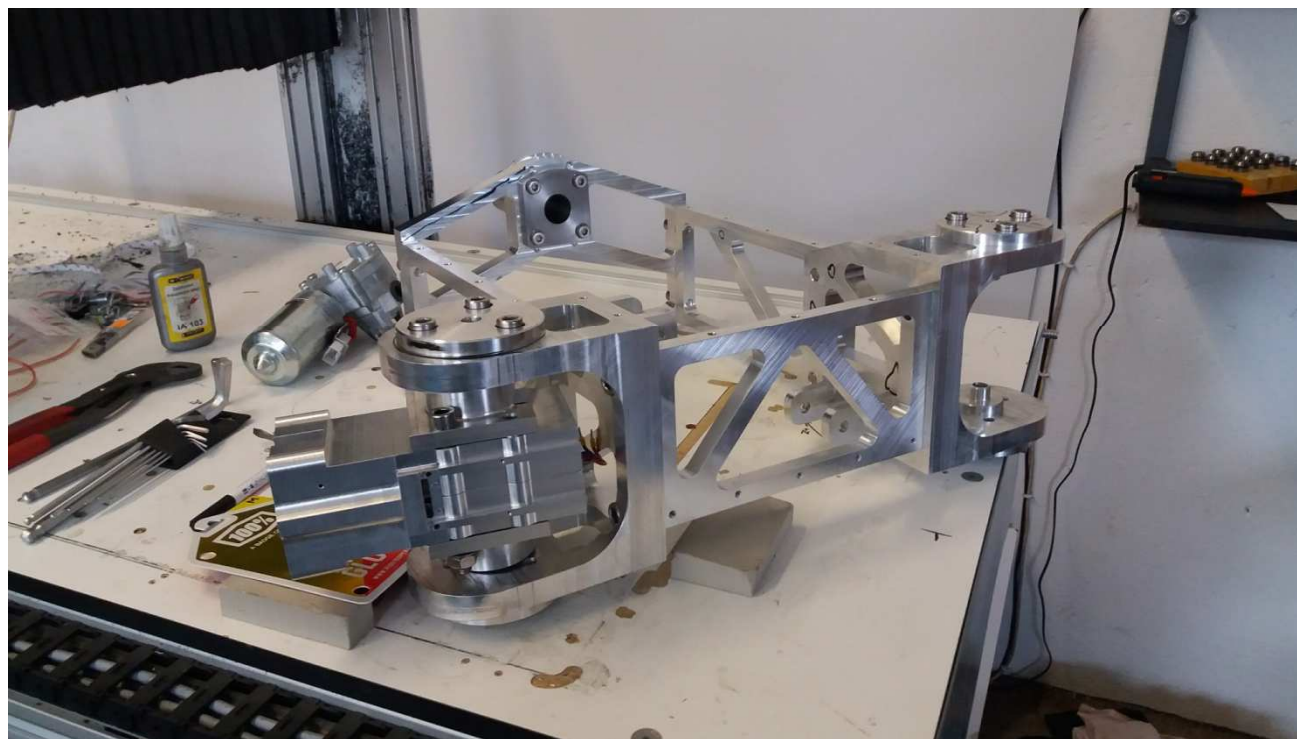




Robotické rameno – později součást rámu



Převodová skříň



Rozpočet a čerpání

Specifikace čerpání finančního příspěvku na řešení projektu			
		Přidělený příspěvek na řešení projektu (v Kč)	Čerpání příspěvku (v Kč)
1	Kapitálové finanční prostředky celkem	0	0
1.1	Dlouhodobý nehmotný majetek (SW, licence)	0	0
1.2	Samostatné věci movité (stroje, zařízení)	350 000	350 000
1.3	Stavební úpravy	0	0
2	Běžné finanční prostředky celkem	0	0
2.1	Mzdy (včetně pohyblivých složek)	0	0
2.2	Dohody konané mimo pracovní poměr	0	0
2.3	Odvody pojistného na veřejné zdravotní pojištění a pojistného na sociální zabezpečení a příspěvku na státní politiku zaměstnanosti a přídělky do sociálního fondu	0	0
2.4	Materiální náklady	0	0
2.5	Služby	0	0
2.6	Ostatní náklady (vložené, kurzové změny, apod.)	0	0
2.7	Cestovní náhrady	0	0
2.8	Stipendia	0	0
3	Celkem běžné a kapitálové finanční prostředky	350 000	350 000



Děkuji za pozornost

